

RUHR - UNIVERSITÄT BOCHUM

Fakultät für Maschinenbau Institut für Konstruktionstechnik Lehrstuhl für Maschinenelemente und Konstruktionslehre Prof. Dr.-Ing. E. G. Welp

Übung Maschinenelemente I (SS 97)

Analyse eines technischen Systems - Ausgewählte Musterlösung -

"Benennen aller Bauteile des Systems"

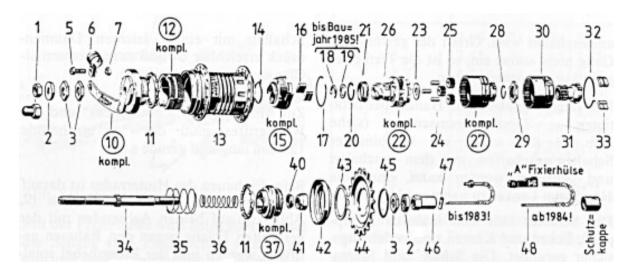


Abb. 1: Explosionsdarstellung der Dreigangnabenschaltung

Nach Nummern				Alphabetisch			
Nr.	Bezeichnung	Nr.	Bezeichnung	Nr.	Bezeichnung	Nr.	Bezeichnung
1	Sechskantmutter	25	Planetenräder	4	%	41	Lagerinnenring
2	Fixierscheibe	26	Planetenradträger	8	%	47	Mitnehmerbolzen
3	Nutmutter	27	Hohlrad kpl.	9	%	7	Mutter
4	%	28	Sprengring	38	%	34	Nabenachse mit Sonnenrad
5	Schraube	29	Sternscheibe	39	%	13	Nabenhülse
6	Schelle	30	Hohlrad	35	Außendruckfeder	44	Nabenkettenritzel
7	Mutter	31	Innenmitnehmer	37	Außenmitnehmer (Antreiber)	3	Nutmutter
8	%	32	Klinkenfeder	10	Bremshebelkonus	24	Planetenachse
9	%	33	Hohlradsperrklinken	15	Bremskonus	21	Planetenachsenverschluß
10	Bremshebelkonus	34	Nabenachse mit Sonnenrad	16	Bremskonussperrklinken	22	Planetenrad kpl.
11	Kugellager	35	Außendruckfeder	12	Bremsmantel (2-teilig)	25	Planetenräder
12	Bremsmantel (2-teilig)	36	Innendruckfeder	23	Distanzring	26	Planetenradträger
13	Nabenhülse	37	Außenmitnehmer (Antreiber)	43	Distanzring	6	Schelle
14	Sprengring	38	%	19	Distanzscheibe	5	Schraube
15	Bremskonus	39	%	40	Federfixierring	1	Sechskantmutter
16	Bremskonussperrklinken	40	Federfixierring	2	Fixierscheibe	18	Sicherungsring (DIN 6799)
17	Klinkenfeder	41	Lagerinnenring	30	Hohlrad	20	Sprengring
18	Sicherungsring (DIN 6799)	42	Staubdeckel	27	Hohlrad kpl.	28	Sprengring
19	Distanzscheibe	43	Distanzring	33	Hohlradsperrklinken	45	Sprengring
20	Sprengring	44	Nabenkettenritzel	36	Innendruckfeder	14	Sprengring
21	Planetenachsenverschluß	45	Sprengring	31	Innenmitnehmer	42	Staubdeckel
22	Planetenrad kpl.	46	Zugkettenleitmutter	17	Klinkenfeder	29	Sternscheibe
23	Distanzring	47	Mitnehmerbolzen	32	Klinkenfeder	46	Zugkettenleitmutter
24	Planetenachse	48	Zugstange	11	Kugellager	48	Zugstange

"Darstellung des Wirkprinzips als schematische Darstellung (Schnittdarstellung)"

Die Darstellung des Wirkprinzips ist so zu wählen, daß die wesentlichen physikalischen Effekte sichtbar werden. Damit ergibt sich eine "Spannbreite" zwischen relativ wenig (z.B. Getriebeprinzip) und relativ viel Gestaltinformationen .

Die folgende Abbildung zeigt das Wirkprinzip der Nabenschaltung für den 2. Gang auf Basis der Getriebesymbolik.

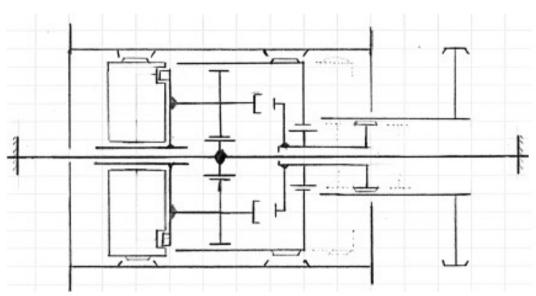


Abb. 2: Wirkprinzip für den 2. Gang auf Basis der Getriebesymbolik

Die nächsten Abbildungen zeigen eine zweite Darstellungsform mit mehr Gestaltinformationen. Die in den Abbildungen numerierten Bauteile sind zuvor in der Tabelle aufgeführt.

Bauteile:

1: Achse 1a: Langlöcher

1b: Sonnenrad 2: Sperrklinkenfreilauf Hohlrad/Nabe

3: Hinterradgabel 4: Kettenrad

5: Außenmitnehmer 6: Zugstange 7: Druckfeder 8: Druckfeder

9: Innenmitnehmer 9a: Außenverzahnung Innenmitnehmer

10: Mitnehmerstift 11: Planetenräder

12: Steg 12a: Innenverzahnung Steg

13: Deckel 14: Sperrklinkenfreilauf Steg/Nabe

15: Hohlrad 15a: Innenverzahnung Hohlrad

15b: Anschlag 16: Nabe

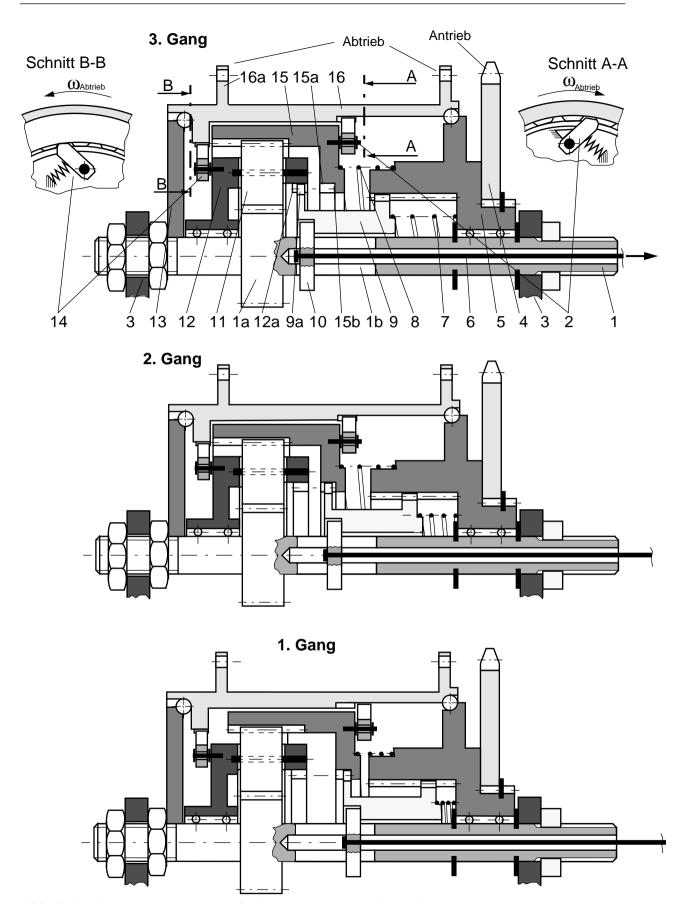


Abb. 3: Dreigangnabenschaltung für Fahrräder, schematische Darstellung

Dreigang-Nabenschaltung

Abb. 3 zeigt die schematische Schnittdarstellung einer Dreigang-Nabenschaltung für Fahrräder. Die Achse (1) ist mit der Hinterradgabel (3) des Fahrradrahmens verschraubt. Auf der Achse (1) ist der durch das Kettenrad (4) angetriebene Außenmitnehmer (5) gelagert. Auf dem Außenmitnehmer (5) und dem gegen Verdrehen gesicherten Deckel (13) ist die Nabe (16) mit den beiden Speichenkränzen (16a) gelagert. Kern der Nabenschaltung ist ein Planetenradgetriebe mit dem achsfesten (d.h. nicht rotierenden) Sonnenrad (1a), drei im Steg (12) gelagerten Planetenrädern (11) und dem Hohlrad (15).

In der gezeigten Ausführung betragen die Zähnezahlen des Sonnenrades $z_S = 17$, der Planetenräder $z_P = 15$ und des Hohlrads $z_H = 47$. Das Drehzahlverhältnis von Hohlrad (15) und Steg (12) ist damit etwa i = 1,36. Die drei verschiedenen Übersetzungsverhältnisse ("Gänge") zwischen Kettenrad (4) und Nabe (16) werden vom Fahrer eingestellt, indem der Innenmitnehmer (9) über die Zugstange (6) und den in den Langlöchern (1b) gelagerten Mitnehmerstift (10) gegen die Kraft der Druckfeder (7) axial verschoben wird.

- Im **3. Gang** befindet sich der Innenmitnehmer (9) in der linken Schaltstellung und treibt über seine Außenverzahnung (9a) den Steg (12) über dessen Innenverzahnung (12a) an. Die Drehbewegung des Hohlrades (15) wird über den Sperrklinkenfreilauf (2) auf die Nabe (16) übertragen. Der Sperrklinkenfreilauf (14) läßt zu, daß sich die Nabe (16) schneller als der Steg (12) dreht.
- Im **2.** Gang befindet sich der Innenmitnehmer (9) in der mittleren Schaltstellung und treibt über seine Außenverzahnung (9a) direkt das Hohlrad (15) über dessen Innenverzahnung (15a) an. Ebenso wie im 3. Gang wird die Nabe (16) über den Sperrklinkenfreilauf (2) angetrieben. Auch in dieser Schaltstellung erlaubt der Sperrklinkenfreilauf (14), daß sich die Nabe schneller als der (hier nur leer mitlaufende) Steg (12) dreht.
- Im **1. Gang** befindet sich der Innenmitnehmer (9) in der rechten Schaltstellung. Ebenso wie im 2. Gang wird hier das Hohlrad (15) angetrieben. Über den Anschlag (15b) ist hier jedoch zusätzlich das Hohlrad (15) gegen die Kraft der Druckfeder (8) so weit nach rechts verschoben, daß der Sperrklinkenfreilauf (2) ausgerückt ist und vom Hohlrad (15) kein Drehmoment auf die Nabe (16) übertragen wird. In diesem Fall wird die Nabe (16) durch den Sperrklinkenfreilauf (14) vom Steg (12) angetrieben.

Durch die beiden Sperrklinkenfreiläufe wird ermöglicht, daß in allen drei Gängen die Antriebsdrehzahl (Drehzahl des Kettenrades (4)) kleiner als die dem gewählten Gang entsprechende Abtriebsdrehzahl (Drehzahl der Nabe (16)) sein kann, d.h. die Nabenschaltung wirkt als Freilauf.